

# 行列式

颜文斌

清华大学

# 内容提要

- 行列式的定义
- 行列式的性质
- Cramer法则, 矩阵的逆和体积

# 2x2矩阵的行列式 (determinant)

- 2x2矩阵  $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$ ,  $A^{-1} = \frac{1}{a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}} \begin{pmatrix} a_{22} & -a_{12} \\ -a_{21} & a_{11} \end{pmatrix}$

- 2x2矩阵的行列式

$$\det A = a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}$$

- 也记做  $\det A = |A| = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix}$

- $A^{-1} = \frac{1}{\det A} \begin{pmatrix} a_{22} & -a_{12} \\ -a_{21} & a_{11} \end{pmatrix}$

- 2x2矩阵可逆, 当且仅当  $\det A \neq 0$

# 3x3矩阵的行列式

$$\begin{aligned}
 & \bullet \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = a_{11}a_{22}a_{33} + a_{12}a_{23}a_{31} + a_{13}a_{21}a_{32} \\
 & \qquad \qquad \qquad - a_{13}a_{22}a_{31} - a_{11}a_{23}a_{32} - a_{12}a_{21}a_{33} \\
 & = a_{11} \begin{vmatrix} a_{22} & a_{23} \\ a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} - a_{12} \begin{vmatrix} a_{21} & a_{23} \\ a_{31} & a_{33} \end{vmatrix} + a_{13} \begin{vmatrix} a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \end{vmatrix}
 \end{aligned}$$

$$\bullet \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}$$

# 行列式（递归定义）

- $n \times n$  方阵  $A$ ，记  $A_{ij}$  为去掉第  $i$  行和第  $j$  列的  $(n-1) \times (n-1)$  矩阵
- 余子式  $C_{ij}$ ：定义为  $(-1)^{i+j} \det A_{ij}$
- $A$  的行列式：
  - $n=1$ :  $\det A = a_{11}$
  - $n>1$ :

$$\text{行展开: } \det A = a_{i1}C_{i1} + a_{i2}C_{i2} + \cdots + a_{in}C_{in}$$

$$\text{列展开: } \det A = a_{1i}C_{1i} + a_{2i}C_{2i} + \cdots + a_{ni}C_{ni}$$

- 余因子前面的正/负系数：

$$\begin{bmatrix} + & - & + & \cdots \\ - & + & - & \\ + & - & + & \\ \vdots & & & \ddots \end{bmatrix}$$

# 例

- 单位矩阵的行列式为1

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \ddots & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = 1$$

- 对角矩阵的行列式为对角元的乘积

$$\det \begin{pmatrix} a_{11} & 0 & 0 \\ 0 & \ddots & 0 \\ 0 & 0 & a_{nn} \end{pmatrix} = a_{11} a_{22} \cdots a_{nn}$$

- 如果矩阵A某一行（列）全是零，则 $\det A = 0$

# 例 (Lay书中的例子)

$$A = \begin{bmatrix} 3 & -7 & 8 & 9 & -6 \\ 0 & 2 & -5 & 7 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 4 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & -2 & 0 \end{bmatrix} = 3 \cdot \begin{bmatrix} 2 & -5 & 7 & 3 \\ 0 & 1 & 5 & 0 \\ 0 & 2 & 4 & -1 \\ 0 & 0 & -2 & 0 \end{bmatrix} - 0 \cdot C_{21} + 0 \cdot C_{31} - 0 \cdot C_{41} + 0 \cdot C_{51}$$

$$\det A = 3 \cdot 2 \cdot \begin{vmatrix} 1 & 5 & 0 \\ 2 & 4 & -1 \\ 0 & -2 & 0 \end{vmatrix} = -12$$

# 行列式定义的推论

- 定理：三角矩阵的行列式等于对角元的乘积
- 证明：先考虑 $A$ 是上三角阵
  - $A$ 是 $1 \times 1$ 矩阵，定理成立
  - 假设定理对 $n-1 \times n-1$ 矩阵成立，那么对于 $n \times n$ 矩阵 $A$ 
    - $\det A = a_{11}C_{11} + a_{21}C_{21} + \cdots + a_{n1}C_{n1} = a_{11}C_{11} = a_{11} \det A_{11}$
    - $A_{11}$ 是 $n-1 \times n-1$ 矩阵，由假设可知 $\det A_{11} = \prod_{i=2}^n a_{ii}$
    - 因此 $n \times n$ 矩阵 $A$ 的行列式 $\det A = \prod_{i=1}^n a_{ii}$ ，也就是说，定理对 $n \times n$ 矩阵成立
  - 由数学归纳法，定理成立
- 下三角矩阵证明类似

# 小结

- $n \times n$  方阵  $A$ , 记  $A_{ij}$  为去掉第  $i$  行和第  $j$  列的  $(n-1) \times (n-1)$  矩阵

- 余子式  $C_{ij}$ : 定义为  $(-1)^{i+j} \det A_{ij}$

- $A$  的行列式:

$$\text{行展开: } \det A = a_{i1}C_{i1} + a_{i2}C_{i2} + \cdots + a_{in}C_{in}$$

$$\text{列展开: } \det A = a_{1i}C_{1i} + a_{2i}C_{2i} + \cdots + a_{ni}C_{ni}$$

- 推论: 如果矩阵  $A$  某一行 (列) 全是零  $\det A = 0$

- 定理: 三角矩阵的行列式等于对角元的乘积

# 内容提要

- 行列式的定义
- **行列式的性质**
- Cramer法则，矩阵的逆和体积

# 行列式

- $A$ 的行列式:

$$\text{行展开: } \det A = a_{i1}C_{i1} + a_{i2}C_{i2} + \cdots + a_{in}C_{in}$$

$$\text{列展开: } \det A = a_{1i}C_{1i} + a_{2i}C_{2i} + \cdots + a_{ni}C_{ni}$$

- $\det A$ :

- $n \times n$ 实方阵到实数的映射
- 换句话说,  $n$ 个 $n$ 维实向量到实数的映射
- 如果矩阵 $A$ 某一行(列)全是零 $\det A = 0$

# 行列式性质1

- 行列式:  $n$ 个 $n$ 维实向量到实数的映射,  $\det A = T(\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n)$
- 定理 (线性) :
  - $T(\mathbf{a}_1, \dots, k\mathbf{a}_i, \dots, \mathbf{a}_n) = kT(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_i, \dots, \mathbf{a}_n)$
  - $T(\dots, \mathbf{a}_i + \mathbf{b}_i, \dots) = T(\dots, \mathbf{a}_i, \dots) + T(\dots, \mathbf{b}_i, \dots)$
- 证明:
  - 用定义, 对第 $i$ 列做展开  $\det A = a_{1i}C_{1i} + a_{2i}C_{2i} + \dots + a_{ni}C_{ni}$
  - 第 $i$ 列乘 $k$ ,  
 $T(\mathbf{a}_1, \dots, k\mathbf{a}_i, \dots, \mathbf{a}_n) = ka_{1i}C_{1i} + ka_{2i}C_{2i} + \dots + ka_{ni}C_{ni} = k \det A$
  - 另一个性质的证明类似

# 行列式性质2

- **定理：** 交换 $A$ 任意两行或者两列得到矩阵 $B$ ， 则 $\det A = -\det B$
- **证明：** 数学归纳法
  - 用定义证明定理对 $2 \times 2$ 矩阵成立
  - 假设定理对 $(n-1) \times (n-1)$ 矩阵成立
  - 对于 $n \times n$ 矩阵 $A$ 和 $B$ ， 且 $A$ 交换第 $i$ 和第 $j$ 行（列）得到 $B$ ， 对 $\det A$ 和 $\det B$ 对第 $k$ 行（列）做行（列）展开（ $k$ 不等于 $i$ 和 $j$ ）
  - 两者展开式中余因子的部分是 $(n-1) \times (n-1)$ 的矩阵的行列式， 且交换了两行（列）， 由假设， 余因子差一个负号。另外，  $k$ 行元素不变， 所以 $\det A = -\det B$ 对 $n \times n$ 矩阵也成立
  - 定理成立

# 行列式性质2

- **定理：** 交换 $A$ 任意两行或者两列得到矩阵 $B$ ，则 $\det A = -\det B$
- **推论：** 如果 $A$ 任意两行或者两列相同，则 $\det A = 0$
- **证明：** 交换 $A$ 相同的两行，由定理 $\det A = -\det A$ ，所以 $\det A = 0$

$$\det \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 2 & 2 & 3 \\ 2 & 2 & 5 \end{pmatrix} = 20 + 6 + 4 - 4 - 20 - 6 = 0$$

# 行列式性质3

- **定理：** 将 $A$ 的第 $i$ 行（列）乘一个常数加到第 $j$ 行（列）得到 $B$ ，则  $\det A = \det B$
- **证明：**
- $$T(\cdots, \mathbf{a}_i, \cdots, \mathbf{a}_j + k\mathbf{a}_i, \cdots) = T(\cdots, \mathbf{a}_i, \cdots, \mathbf{a}_j, \cdots) + T(\cdots, \mathbf{a}_i, \cdots, k\mathbf{a}_i, \cdots) = T(\cdots, \mathbf{a}_i, \cdots, \mathbf{a}_j, \cdots) + kT(\cdots, \mathbf{a}_i, \cdots, \mathbf{a}_i, \cdots) = T(\cdots, \mathbf{a}_i, \cdots, \mathbf{a}_j, \cdots)$$
- **推论：**  $A$ 的行（列）之间线性相关，则 $\det A = 0$ 。换句话说，秩小于矩阵 $A$ 的阶，则 $\det A = 0$

# 行列式和行缩减阶梯形式

- 综合性质1、2、3，说明矩阵 $A$ 的行列式在倍加和换行下**绝对值**不变，根据换行的次数差 $(-1)^r$

- 假设矩阵 $A$ 变成上三角矩阵 $B$ 的过程中有 $r$ 次换行，那么

$$\det A = (-1)^r \det B = \begin{cases} (-1)^r \text{所有主元的乘积, 如果} A \text{可逆} \\ 0, \text{如果} A \text{不可逆} \end{cases}$$

# 行列式和逆矩阵

- 定理：方阵 $A$ 可逆当且仅当 $\det A \neq 0$
- 证明：利用前面的结论，把 $\det A$ 和主元乘积结合起来
- 推论：方阵 $A$ 的行（列）之间线性相关，则 $\det A = 0$ ，则 $A$ 不可逆

# 行列式和矩阵运算

- 行列式和转置：行列式在转置下不变
$$\det A^T = \det A$$
- 行列式和矩阵乘法：矩阵乘积的行列式=行列式的乘积
$$\det AB = \det A \det B$$
- 证明：参考Lay书中文版168-174页
- 推论： $\det A^{-1} = 1 / \det A$

# Levi-Civita symbol

- 注意到2阶和3阶的行列式中，项数=阶数！=对应全排列的个数
- 定义Levi-Civita symbol（全反对称张量）： $\epsilon_{i_1 i_2 \dots i_n}$ 
  - $i_1, i_2, \dots, i_n$ 取值范围 $1, 2, \dots, n$
  - $\epsilon_{12\dots n} = 1$
  - $\epsilon_{\dots i_p \dots i_q \dots} = -\epsilon_{\dots i_q \dots i_p \dots}$
- 性质：
  - 任意两个指标相同则 $\epsilon_{\dots i_p \dots i_p \dots} = 0$
  - $\epsilon_{i_1 i_2 \dots i_n} = (-1)^p \epsilon_{12\dots n}$ ，如果 $i_1 i_2 \dots i_n$ 是 $12\dots n$ 的一个全排列， $p$ 是从 $i_1 i_2 \dots i_n$ 到 $12\dots n$ 需要两两交换的次数

# 行列式的第二种定义

- 利用Levi-Civita symbol, 行列式也可以定义为

$$\det A = \sum_{i_1, i_2, \dots, i_n=1}^n \epsilon_{i_1 \dots i_n} a_{1, i_1} a_{2, i_2} \cdots a_{n, i_n}$$

- 例: 2阶行列式

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} = \epsilon_{12} a_{11} a_{22} + \epsilon_{21} a_{12} a_{21} = a_{11} a_{22} - a_{12} a_{21}$$

- 思考1: 证明这个定义和前面的定义是等价的
- 思考2: 用这个定义证明前面行列式的性质

# 行列式的第三种定义

- 行列式是n个n维实向量到实数的映射，  $\det A = T(\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n)$  ，  
且满足下面三个性质：
  1. 任意n×n的单位矩阵的行列式为1
  2. 任意交换两列，行列式反号
  3. 线性：
$$T(\mathbf{a}_1, \dots, k\mathbf{a}_i, \dots, \mathbf{a}_n) = kT(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_i, \dots, \mathbf{a}_n)$$
$$T(\dots, \mathbf{a}_i + \mathbf{b}_i, \dots) = T(\dots, \mathbf{a}_i, \dots) + T(\dots, \mathbf{b}_i, \dots)$$
- 这个抽象定义可以参考：Michael Artin, 代数, 第一章第四节, 14-20页

# 内容提要

- 行列式的定义
- 行列式的性质
- 行列式应用：**Cramer法则，矩阵的逆和体积**

# Cramer法则

• 考虑线性方程组  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ ,  $A$  是一个  $n \times n$  矩阵

•  $\mathbf{e}_i = (0, \dots, 0, 1, 0, \dots, 0)^T$ ,  $A\mathbf{e}_i$  是  $A$  的第  $i$  列  
第  $i$  位

•  $n \times n$  单位矩阵:  $I = (\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \dots, \mathbf{e}_n)$

• 定义矩阵  $B_i$  为把  $A$  中的第  $i$  列换成  $\mathbf{b}$  的矩阵, 则

$$A(\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_{i-1}, \mathbf{x}, \mathbf{e}_{i+1}, \dots, \mathbf{e}_n) = B_i$$

• 左右取行列式, 则  $\det A \det(\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_{i-1}, \mathbf{x}, \mathbf{e}_{i+1}, \dots, \mathbf{e}_n) = \det B_i$

$$x_i = \frac{\det B_i}{\det A}$$

# Cramer法则

- 考虑线性方程组  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ ,  $A$  是一个  $n \times n$  矩阵
- 定义矩阵  $B_i$  为把  $A$  中的第  $i$  列换成  $\mathbf{b}$  的矩阵
- 如果  $\det A \neq 0$ , 线性方程组的解为:

$$x_i = \frac{\det B_i}{\det A}$$

- 如果  $\det A = 0$ , 但是  $\mathbf{b} \in C(A)$ , 会发生什么?

# Cramer法则的应用：矩阵求逆

- $n \times n$  方阵  $A$ ,  $AA^{-1} = I$ ,  $A$  的第  $i$  行第  $j$  列的元素记为  $a_{ij}$
- 把  $A^{-1}$  的元素看成未知数, 解线性方程组
- 解:

$$(A^{-1})_{ij} = \frac{C_{ji}}{\det A}$$

- 验证:

$$\sum_{j=1}^n a_{ij}(A^{-1})_{jk} = \frac{1}{\det A} \sum_{j=1}^n a_{ij}C_{kj} = \delta_{ik}$$

- $i=k$ , 行列式的行展开。  $i \neq k$ , 有两行相同的矩阵的行列式

# 伴随矩阵 (adjoint matrix)

- $n \times n$  方阵  $A$ ,  $A$  的伴随矩阵  $A^*$  定义为  $(A^*)_{ij} = C_{ji}$ 
  - $A$  的伴随矩阵  $A^*$  的  $ij$  分量是  $A$  的  $ji$  分量对应的余子式
- 根据之前 Cramer 法则, 我们知道  $AA^* = \det A I_n$ 
  - 如果  $A$  可逆,  $A^{-1} = \frac{A^*}{\det A}$
  - 如果  $A$  不可逆,  $A^*$  依然存在

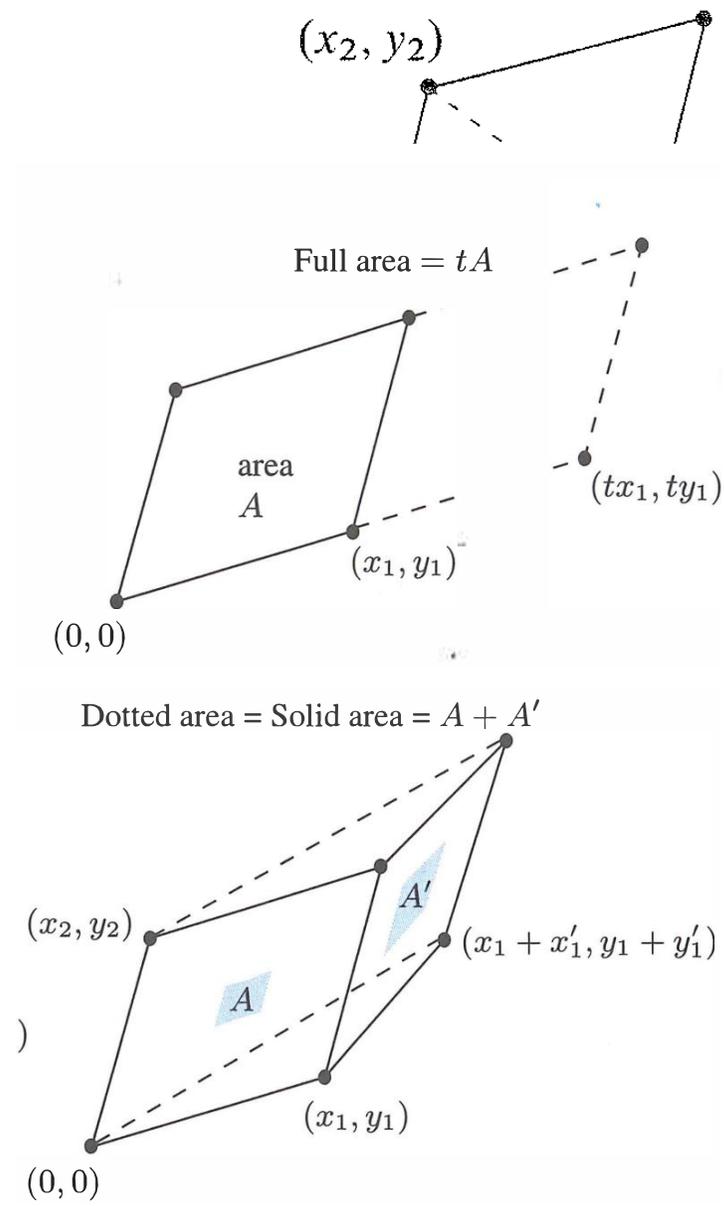
# 平面中平行四边形面积

- 平面中向量 $(x_1, y_1)$ 和 $(x_2, y_2)$ 张成的平行四边形面积为公式

$$\text{面积} = \begin{vmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{vmatrix}$$

- 证明思路:

- $(1,0)$ 和 $(0,1)$ 张成的平行四边形面积为1
- 规定交换两边, 面积大小不变, 但是加一个符号
- 证明线性性
- 1-3给出了行列式的定义, 面积=行列式

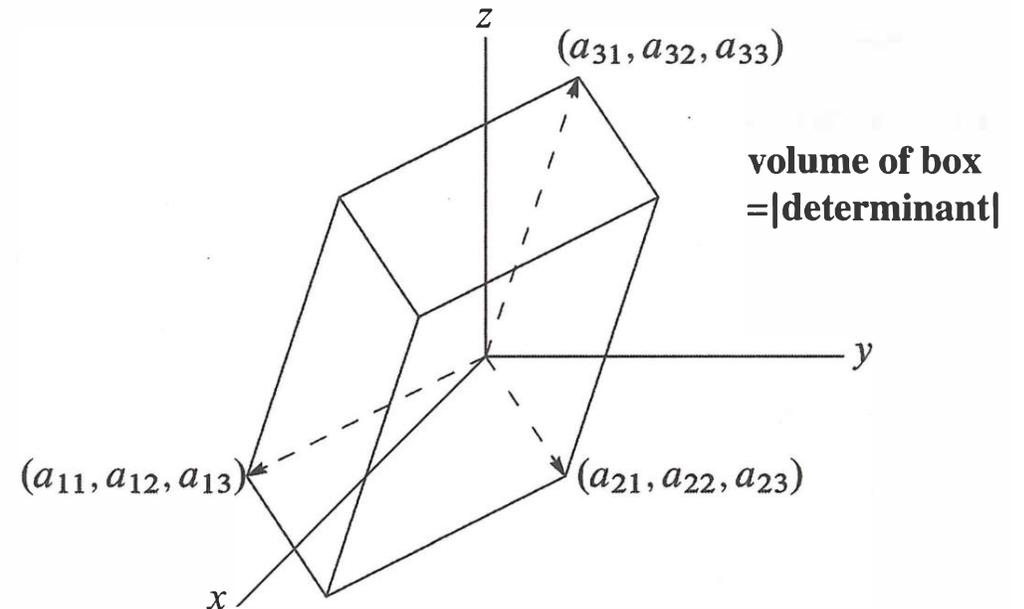


# 三维空间中盒子的体积

- 由  $(a_{11}, a_{12}, a_{13}), (a_{21}, a_{22}, a_{23}), (a_{31}, a_{32}, a_{33})$  围成的三维盒子的体积

$$\text{体积} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}$$

- 不考虑指向，体积=行列式的绝对值



# 三维向量的叉乘

- 两个三维向量 $u$ 和 $v$ 的叉乘是一个新的三维向量，公式为

$$u \times v = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \end{vmatrix} \\ = (u_2v_3 - u_3v_2)\mathbf{i} - (u_1v_3 - u_3v_1)\mathbf{j} + (u_1v_2 - u_2v_1)\mathbf{k}$$

- 性质：
  - 只在三维空间中有定义
  - $u \times v = -v \times u$
  - $u \times v$ 垂直于 $u, v$ 所在的平面
  - 向量和自己的叉乘为0